

小型自走ロボットで迷路探索に挑戦しよう!

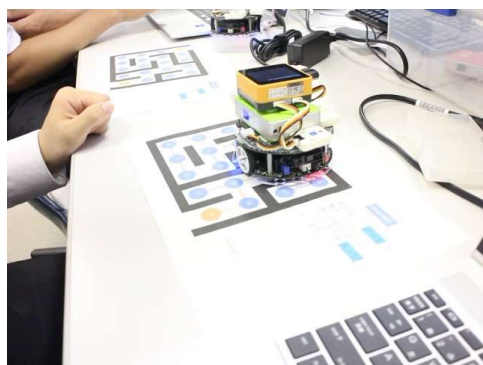
目標

この自由研究では、小型自走ロボットの走る、止まる、曲がるといった操作を、自走ロボットに載っているコンピュータのプログラムでコントロールしてみます。

ロボットの基本的な操作ができるようになったら、迷路を探索するプログラムの作成にも挑戦してみましょう。

学べること

- Python 言語によるプログラミング
- アルゴリズム(問題を解く手順)の考え方



迷路を探索する自走ロボット

実施日・内容

- 7/31(木) 9:00-12:00
基本的なデータ構造に慣れよう
Python 言語の基本的な文法やライブラリの使い方などを学びます。

小型自走ロボットの基本的な操作(走る、止まる、曲がる)ができるようになることを目指します。
- 8/1(金) 9:00-12:00
複雑なデータ構造とアルゴリズムに挑戦しよう
自走ロボットが迷路を探索するプログラムの作成に挑戦します。

定員は 5 名です。

受講の目安:

プログラミングに興味がある人なら、だれでも歓迎します。プログラミングの経験がなくても、受講可能です。

担当教員

情 報 工 学 専 攻 窪 田 昌 史



3つのひかり 未来をつくる
広島市立大学
Hiroshima City University