2019年度　自主プロジェクト研究・演習　　研究発表チェックシート

本日の研究発表会に参加して　＊該当に〇をしてください

１．大変満足　　２．満足　　３．やや不満　　４．不満　　５．特になし

（ご意見等　　）

ご記入者：　指導委員　・　評価委員　・　アドバイザ　・　その他（ 教員　・　職員　・　その他 ）

（書ける方はお名前：　　）

研究課題（課題名又は発表番号をご記入ください。　例：〇〇の研究 又は 「自 3」、「公１」※など）

※ﾌﾟﾛｸﾞﾗﾑをご覧ください

（評価項目）	高 ←→ 低 ＊該当すると思う評価ポイントに〇をしてください。 5	4	3	2	1	わからない
１）研究目的（目標）の明確さ						
２）期待される成果（目的）に対する達成度						
３）研究内容の新規性・将来性						
４）学内外、地域、社会への貢献の可能性						
５）他専攻、他研究科との協働性						
６）プレゼンテーションのわかりやすさ						
７）研究計画書との整合性 ＊指導委員、アドバイザのみ記入						
８）研究マネジメント能力 ＊指導委員、アドバイザのみ記入						
９）総合評価						

コメント（簡単で結構ですので、ご記入ください。）

※発表用資料は本学 HP で閲覧できます。
（トップページ＞学内限定情報＞事務局＞教務グループ＞自主プロジェクト演習・研究発表会資料）

2019年度自主プロジェクト研究・演習研究成果発表会プログラム

日時：2020年2月19日（水）10：00～15：00
場所：広島市立大学講義棟　5階　502講義室

区分	NO	開始時刻	研究課題名	代表所属	研究組織（◎は代表）	アドバイザ
コンテスト 学外	コ1	10:00	追突被害軽減傾斜シートの試作	システム工学専攻 知的制御システム研究室	◎ 山内　陽平 小林　雅人 丸橋　悠人	講師 脇田　航
自主テーマ	自1	10:20	一対比較を行うwebアプリケーションの開発	知能工学専攻 言語音声メディア工学研究室	高市　晃佑	准教授 原　章
	自2	10:40	感情音声に合わせた表情アニメーションの自動生成システムの構築	知能工学専攻 言語音声メディア工学研究室	大道　博文	准教授 原　章
	自3	11:00	観光の形態に基づいた旅行ブログエントリの地図上へのマッピング	知能工学専攻 言語音声メディア工学研究室	柴田　有基	准教授 原　章
	自4	11:20	NaI検出器の温度依存症を考慮した正確な環境放射線の測定	情報工学専攻 センサシステム研究室	上岡　卓矢	講師 藤原　真
	自5	11:40	VRとUnityを用いたドライブシミュレータの作成	知能工学専攻 画像メディア工学・CG研究室	◎ 前川　亜里 小野　美宙 濱縁　幸明	講師 馬場　雅志
昼 休 憩（12:00～13:00）						
自主テーマ	自6	13:00	測定から得た電圧スペクトルのピーク値決め	情報工学専攻 センサシステム研究室	植田　拓真	准教授 高橋　賢
	自7	13:20	VRゴーグルを用いた蛍光X線ホログラフィー三次元再生像の表示	情報工学専攻 センサシステム研究室	山口　涼太	准教授 八方　直久
	自8	13:40	ドローンカメラによる歩行計測と疲労に伴う歩行変化の分析	システム工学専攻 ヒューマンマシンインタフェース研究室	村上　純一	准教授 満上　育久
	自9	14:00	システム制御用マイコンシステムの開発	情報工学専攻 コンピュータアーキテクチャ研究室	宮内　亮太	講師 川端　英之
公募テーマ	公1	14:20	（提案：社会連携センター　特任助教　植松　敏美） 観光サイクリスト　行動情報データの解析手法に関する研究	知能工学専攻 データ工学研究室	赤松　知昭	准教授 原　章
	公2	14:40	（提案：情報科学研究科　教授　李　仕剛） 看護を手助けする、屋内環境で自律的に動くロボットに関する研究	システム工学専攻 メカトロニクス研究室	◎ 吉田　大祐 王　楽	准教授 小嵜　貴弘