

2019年度自主プロジェクト研究・演習研究成果発表会プログラム

日時：2020年2月19日（水）10：00～15：00
場所：広島市立大学講義棟 5階 502講義室

区分	NO	開始時刻	研究課題名	代表所属	研究組織 (◎は代表)	アドバイザー
学外 コンテスト	コ1	10:00	追突被害軽減傾斜シートの試作	システム工学専攻 知的制御システム研究室	◎ 山内 陽平 小林 雅人 丸橋 悠人	講師 脇田 航
自主 チーム	自1	10:20	一対比較を行うwebアプリケーションの開発	知能工学専攻 言語音声メディア工学研究室	高市 晃佑	准教授 原 章
	自2	10:40	感情音声に合わせた表情アニメーションの自動生成システムの構築	知能工学専攻 言語音声メディア工学研究室	大道 博文	准教授 原 章
	自3	11:00	観光の形態に基づいた旅行ブログエントリの地図上へのマッピング	知能工学専攻 言語音声メディア工学研究室	柴田 有基	准教授 原 章
	自4	11:20	NaI検出器の温度依存症を考慮した正確な環境放射線の測定	情報工学専攻 センサシステム研究室	上岡 卓矢	講師 藤原 真
	自5	11:40	VRとUnityを用いたドライブシミュレータの作成	知能工学専攻 画像メディア工学・CG研究室	◎ 前川 亜里 小野 美宙 濱縁 幸明	講師 馬場 雅志
昼 休 憩（12:00～13:00）						
自主 チーム	自6	13:00	測定から得た電圧スペクトルのピーク値決め	情報工学専攻 センサシステム研究室	植田 拓真	准教授 高橋 賢
	自7	13:20	VRゴーグルを用いた蛍光X線ホログラフィー三次元再生像の表示	情報工学専攻 センサシステム研究室	山口 涼太	准教授 八方 直久
	自8	13:40	ドローンカメラによる歩行計測と疲労に伴う歩行変化の分析	システム工学専攻 ヒューマンマシンインタ フェース研究室	村上 純一	准教授 満上 育久
	自9	14:00	システム制御用マイコンシステムの開発	情報工学専攻 コンピュータアーキテク チャ研究室	宮内 亮太	講師 川端 英之
公募 チーム	公1	14:20	（提案：社会連携センター 特任助教 植松 敏美） 観光サイクリスト 行動情報データの解析手法に関する研究	知能工学専攻 データ工学研究室	赤松 知昭	准教授 原 章
	公2	14:40	（提案：情報科学研究科 教授 李 仕剛） 看護を手助けする、屋内環境で自律的に動くロボットに関する研究	システム工学専攻 メカトロニクス研究室	◎ 吉田 大祐 王 楽	准教授 小嵯 貴弘